



Ayudantía 14

Leonardo Letelier, Kevin Guerrero

Profesora: Paulina Cecchi

9 de octubre de 2024

UNIVERSIDAD DE CHILE

1. Sean f y g funciones reales, demuestre que

$$\int_0^t f(t-\tau)g(\tau)d\tau = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

2. Si $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$ entonces

$$\mathcal{L}\left\{\int_0^t f(\tau)d\tau\right\} = \frac{F(s)}{s}$$

3. Muestre que si $p(s) = as^2 + bs + c$ tiene un cero repetido r_1 entonces la solución de

$$ay'' + by' + cy = f(t), \quad y(0) = k_0, \quad y'(0) = k_1$$

es

$$y(t) = k_0(1 - r_1 t)e^{r_1 t} + k_1 t e^{r_1 t} + \frac{1}{a} \int_0^t \tau e^{r_1 \tau} f(t - \tau) d\tau$$

4. Sea $w = \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{1}{as^2 + bs + c}\right)$, donde a, b y c son constantes y $a \neq 0$.

a) Muestre que w es solución de

$$aw'' + bw' + cw = 0, \quad w(0) = 0, \quad w'(0) = \frac{1}{a}$$

b) Sea f una función continua en $[0, \infty)$ y defina

$$h(t) = \int_0^t w(t-\tau)f(\tau)d\tau$$

use la regla de Leibniz para derivar una integral para mostrar que h es solución de

$$ah'' + bh' + ch = f, \quad h(0) = 0, \quad h'(0) = 0$$

1. Sean f y g funciones reales, demuestre que

$$\int_0^t f(t-\tau)g(\tau)d\tau = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

Usando el cambio de variable $\theta = t - \tau$, $d\theta = -d\tau$

$$\int_0^t f(t-\tau)g(\tau)d\tau = -\int_t^0 f(\theta)g(t-\theta)d\theta = \int_0^t f(\theta)g(t-\theta)d\theta = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

2. Si $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$ entonces

$$\mathcal{L}\left\{\int_0^t f(\tau)d\tau\right\} = \frac{F(s)}{s}$$

Sea $g(t) = 1$ la función constante, usando el teorema de la convolución

$$\mathcal{L}\left\{\int_0^t f(\tau)d\tau\right\} = \mathcal{L}\{f(t) * g(t)\} = \mathcal{L}\{f(t)\} \cdot \mathcal{L}\{g(t)\} = F(s) \cdot \frac{1}{s} = \frac{F(s)}{s}$$

3. Muestre que si $p(s) = as^2 + bs + c$ tiene un cero repetido $r_1 \in \mathbb{R}$ entonces la solución de

$$ay'' + by' + cy = f(t), \quad y(0) = k_0, \quad y'(0) = k_1$$

es

$$y(t) = k_0(1 - r_1 t)e^{r_1 t} + k_1 t e^{r_1 t} + \frac{1}{a} \int_0^t \tau e^{r_1 \tau} f(t - \tau) d\tau$$

Aplicamos transformada de Laplace en la edo y tenemos

$$\mathcal{L}\{ay'' + by' + cy\} = \mathcal{L}\{f(t)\}$$

$$a\mathcal{L}\{y''\} + b\mathcal{L}\{y'\} + c\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\}$$

$$a(s\mathcal{L}\{y'\} - y'(0)) + b(s\mathcal{L}\{y\} - y(0)) + c\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\}$$

$$as\mathcal{L}\{y'\} + bs\mathcal{L}\{y\} + c\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} + ay'(0) + by(0)$$

$$as(s\mathcal{L}\{y\} - y(0)) + bs\mathcal{L}\{y\} + c\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} + ay'(0) + by(0)$$

$$as^2\mathcal{L}\{y\} + bs\mathcal{L}\{y\} + c\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} + ay'(0) + by(0) + asy(0)$$

$$(as^2 + bs + c)\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} + ak_1 + bk_0 + ask_0$$

$$a(s - r_1)^2\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} + (ak_1 + bk_0) + ask_0$$

$$(s - r_1)^2\mathcal{L}\{y\} = \frac{1}{a}\mathcal{L}\{f(t)\} + k_1 - 2r_1k_0 + sk_0$$

Por lo tanto

$$\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} \cdot \frac{1}{(s - r_1)^2} + \frac{(k_1 - 2r_1k_0) + sk_0}{(s - r_1)^2}$$

Realizamos fracciones parciales para *

$$\frac{(k_1 - 2r_1k_0) + sk_0}{(s - r_1)^2} = \frac{A}{(s - r_1)} + \frac{B}{(s - r_1)^2} = \frac{A(s - r_1)}{(s - r_1)^2} + \frac{B}{(s - r_1)^2} = \frac{As - Ar_1 + B}{(s - r_1)^2}$$

Entonces

$$A = k_0 \quad \text{y} \quad -Ar_1 + B = k_1 - 2r_1 k_0$$
$$\implies B = k_1 - 2r_1 k_0 + Ar_1$$
$$= k_1 - 2r_1 k_0 + k_0 r_1 = k_1 - r_1 k_0$$

Por lo tanto

$$\mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{f(t)\} \cdot \frac{1}{(s-r_1)^2} + \frac{k_0}{(s-r_1)} + \frac{k_1 - r_1 k_0}{(s-r_1)^2}$$

Luego

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{k_0}{(s-r_1)} + \frac{k_1 - r_1 k_0}{(s-r_1)^2}\right\} = k_0 e^{r_1 t} + (k_1 - r_1 k_0) t e^{r_1 t}$$

$$\text{y} \quad \mathcal{L}^{-1}\left\{\mathcal{L}\{f(t)\} \cdot \frac{1}{(s-r_1)^2}\right\} = \int_0^t \tau e^{r_1 \tau} f(t-\tau) d\tau$$

Por lo tanto

$$y(t) = k_0(1-r_1 t)e^{r_1 t} + k_1 t e^{r_1 t} + \frac{1}{a} \int_0^t \tau e^{r_1 \tau} f(t-\tau) d\tau$$

4. Sea $w = \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{1}{as^2 + bs + c}\right)$, donde a, b y c son constantes y $a \neq 0$.

a) Muestre que w es solución de

$$aw'' + bw' + cw = 0, \quad w(0) = 0, \quad w'(0) = \frac{1}{a}$$

Aplicamos transformada de Laplace a la ecuación y tenemos que

$$a \mathcal{L}\{w''\} + b \mathcal{L}\{w'\} + c \mathcal{L}\{w\} = 0$$
$$a(s^2 \mathcal{L}\{w\} - sw(0) - w'(0)) + b(s \mathcal{L}\{w\} - w(0)) + c \mathcal{L}\{w\} = 0$$
$$a(s^2 \mathcal{L}\{w\} - \frac{1}{a}) + b \mathcal{L}\{w\} + c \mathcal{L}\{w\} = 0$$
$$(as^2 + bs + c) \mathcal{L}\{w\} = \frac{1}{a}$$
$$\mathcal{L}\{w\} = \frac{1}{as^2 + bs + c}$$

Luego así $w = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{as^2 + bs + c}\right\}$ es solución de la ecuación diferencial.

b) Sea f una función continua en $[0, \infty)$ y defina

$$h(t) = \int_0^t w(t-\tau) f(\tau) d\tau$$

use la regla de Leibniz para derivar una integral para mostrar que h es solución de

$$ah'' + bh' + ch = f, \quad h(0) = 0, \quad h'(0) = 0$$

Usando la regla de Leibniz para

$$F(t) = \int_{a(t)}^{b(t)} f(x,t) dx$$

$$\frac{d}{dt} F(t) = f(b(t), t) \cdot \frac{d}{dt} b(t) - f(a(t), t) \cdot \frac{d}{dt} a(t) + \int_{a(t)}^{b(t)} \frac{d}{dt} f(x,t) dx$$

Por lo tanto

$$h'(t) = w(0) f(t) + \int_0^t w'(t-\tau) f(\tau) d\tau = \int_0^t w'(t-\tau) f(\tau) d\tau$$

$$h''(t) = w'(0) f(t) + \int_0^t w''(t-\tau) f(\tau) d\tau = \frac{1}{a} f(t) + \int_0^t w''(t-\tau) f(\tau) d\tau$$

Luego como $w(t)$ satisface la edo anterior, tenemos que

$$\int_0^t (aw''(t-\tau) + bw'(t-\tau) + cw(t-\tau)) f(\tau) d\tau = 0$$

$$a \int_0^t w''(t-\tau) f(\tau) d\tau + b \int_0^t w'(t-\tau) f(\tau) d\tau + c \int_0^t w(t-\tau) f(\tau) d\tau = 0$$

Luego, reemplazando $h(t), h'(t), h''(t)$ se obtiene

$$ah''(t) + bh'(t) + ch(t) = f(t)$$