

# AUXILIAR 1 - MECÁNICA

12/03/2017

Profesora: Patricia Sotomayor

Auxs.: Sebastián Díaz

Ignacio Fantini

P1 Una partícula se mueve de forma tal que la magnitud del vector posición  $\vec{r}$  es constante. Demostrar que la velocidad de la partícula es perpendicular a  $\vec{r}$ .

Sol.: Lo resolveremos en coordenadas cartesianas y cilíndricas.

→ Cartesianas

El vector posición  $\vec{r}$  en coordenadas cartesianas se escribe:

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$$

y la velocidad:

$$\dot{\vec{r}} = \dot{x}\hat{i} + \dot{y}\hat{j} + \dot{z}\hat{k}$$

La magnitud de  $\vec{r}$  es constante:

$$\|\vec{r}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = \text{cte}$$

luego su derivada con respecto al tiempo es nula:

$$\frac{d}{dt} \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{2x\dot{x} + 2y\dot{y} + 2z\dot{z}}{2\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = 0$$

$$\Rightarrow x\dot{x} + y\dot{y} + z\dot{z} = 0 \quad (*)$$

Pero:

$$\vec{r} \cdot \dot{\vec{r}} = (x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}) \cdot (\dot{x}\hat{i} + \dot{y}\hat{j} + \dot{z}\hat{k})$$

$$= x\dot{x} + y\dot{y} + z\dot{z}$$

$$= 0$$

(por (\*))

$$\therefore \vec{r} \perp \dot{\vec{r}}$$

→ Cilíndricas

El vector posición y la velocidad son respectivamente:

$$\vec{r} = \rho \hat{\rho} + z \hat{k}$$

$$\dot{\vec{r}} = \dot{\rho} \hat{\rho} + \rho \dot{\phi} \hat{\phi} + \dot{z} \hat{k}$$

Como  $\|\vec{r}\| = \text{cte}$   $\wedge$   $\|\dot{\vec{r}}\| = \sqrt{\dot{\rho}^2 + \dot{z}^2}$ , luego:

$$\frac{d}{dt} \|\vec{r}\| = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} \sqrt{\rho^2 + z^2} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{2\rho\dot{\rho} + 2z\dot{z}}{2\sqrt{\rho^2 + z^2}} = 0$$

$$\Rightarrow \rho\dot{\rho} + z\dot{z} = 0 \quad (\Delta)$$

Por otra parte:

$$\vec{r} \cdot \dot{\vec{r}} = (\rho \hat{\rho} + z \hat{k}) \cdot (\dot{\rho} \hat{\rho} + \rho \dot{\phi} \hat{\phi} + \dot{z} \hat{k})$$

$$= \rho\dot{\rho} + z\dot{z}$$

$$= 0$$

(por  $(\Delta)$ )

$$\therefore \vec{r} \perp \dot{\vec{r}}$$

Vemos que en ambos sistemas (de hecho en todos los posibles) se cumple la ortogonalidad entre  $\vec{r}$  y  $\dot{\vec{r}}$ .



Despejando  $t^*$  se obtiene el tiempo pedido:

$$t^* = \left( \frac{4b^2}{A^2} \right)^{1/6}$$

P3 Una partícula se mueve con rapidez constante  $v_0$  a lo largo de una trayectoria parabólica definida por la ecuación  $y = cx^2$ ,  $c$  constante positiva. Encuentre expresiones para la velocidad y la aceleración cuando la partícula se encuentra en la posición  $(x_0, y_0 = cx_0^2)$ .

Sol.: Como el movimiento ocurre en un plano (el plano  $xy$ ) escogemos  $z=0$ , así nuestro vector posición será:  $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j}$ . Pero sabemos que  $y = cx^2$ , luego:

$$\begin{aligned} \vec{r} = x\hat{i} + cx^2\hat{j} &\Rightarrow \dot{\vec{r}} = \dot{x}\hat{i} + 2cx\dot{x}\hat{j} \\ &\Rightarrow \ddot{\vec{r}} = \ddot{x}\hat{i} + 2c(\dot{x}^2 + x\ddot{x})\hat{j} \end{aligned}$$

Pero del enunciado sabemos que:

$$\begin{aligned} \|\dot{\vec{r}}\| = v_0 &\Rightarrow \sqrt{\dot{x}^2 + 4c^2x^2\dot{x}^2} = v_0 \\ &\Rightarrow \dot{x} = \frac{v_0}{\sqrt{1+4c^2x^2}} \\ &\Rightarrow \ddot{x} = \frac{-4c^2v_0x\dot{x}}{(1+4c^2x^2)^{3/2}} = \frac{-4c^2v_0^2x}{(1+4c^2x^2)^2} \end{aligned} \quad \left. \vphantom{\begin{aligned} \|\dot{\vec{r}}\| = v_0 \\ \Rightarrow \dot{x} = \frac{v_0}{\sqrt{1+4c^2x^2}} \\ \Rightarrow \ddot{x} = \frac{-4c^2v_0x\dot{x}}{(1+4c^2x^2)^{3/2}} = \frac{-4c^2v_0^2x}{(1+4c^2x^2)^2} \end{aligned}} \right\} (\square)$$

Sustituyendo  $(\square)$  en  $\dot{\vec{r}}$  y  $\ddot{\vec{r}}$  obtenemos:

$$\begin{aligned} \dot{\vec{r}} &= \frac{v_0}{\sqrt{1+4c^2x^2}}\hat{i} + \frac{2cxv_0}{\sqrt{1+4c^2x^2}}\hat{j} \\ \ddot{\vec{r}} &= \frac{-4c^2v_0^2x}{(1+4c^2x^2)^2}\hat{i} + 2c\left(\frac{v_0^2}{1+4c^2x^2} + \frac{-4c^2v_0^2x^2}{(1+4c^2x^2)^2}\right)\hat{j} \end{aligned}$$

Y como  $y = cx^2 \Rightarrow cy = c^2x^2$ , así:

$$\begin{aligned} \dot{\vec{r}}(x,y) &= \frac{v_0}{\sqrt{1+4cy}}\hat{i} + \frac{2cxv_0}{\sqrt{1+4cy}}\hat{j} \\ \ddot{\vec{r}}(x,y) &= \frac{-4c^2v_0^2x}{(1+4cy)^2}\hat{i} + \frac{2cv_0^2}{(1+4cy)^2}\hat{j} \quad (\text{simplificado}) \end{aligned}$$

Evaluando en  $x=x_0$ ,  $y=y_0$  se obtiene el resultado pedido.