

Semana 11:

Forma Cuadrática - Dado $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$ simétrica, definimos $q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \rightarrow q(x) = x^t A x$

q es llamada una forma cuadrática en \mathbb{R}^n .

Notamos que $q(x) \in \mathbb{R}, \forall x \in \mathbb{R}^n$.

Clasificación (Sem.) Definida Positiva/Negativa: Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$ simétrica. Diremos que:

i) A es definida positiva $\Leftrightarrow \forall x \neq 0, x^t A x > 0$

ii) A es semidefinida positiva si $\forall x, x^t A x \geq 0$

iii) A es definida negativa si $\forall x, x^t A x < 0$

iv) A es semidefinida negativa si $\forall x, x^t A x \leq 0$.

Notamos que A es (semi) definida positiva si $-A$ es (semi) definida negativa.

Ejemplo - Consideremos $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$. Veamos que $q(x)$ es siempre $> 0 \forall x \neq 0$.

$$\text{Sea } x = (x_1, x_2) \Rightarrow x^t A x = [x_1 \ x_2] \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x_1 + x_2 \\ x_1 + 2x_2 \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$= 2x_1^2 + x_1 x_2 + x_2 x_1 + 2x_2^2 = x_1^2 + x_2^2 + (x_1 + x_2)^2 > 0$$

Luego A es definida positiva. $\hookrightarrow \forall x \neq 0$.

Teorema - Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}(\mathbb{R})$ matriz simétrica. Se cumplen lo siguiente:

i) A es definida positiva $\Leftrightarrow \forall \lambda$ valor propio de $A, \lambda > 0$.

ii) A es semidefinida positiva $\Leftrightarrow \forall \lambda$ valor propio de $A, \lambda \geq 0$

iii) A es definida negativa $\Leftrightarrow \forall \lambda$ valor propio de $A, \lambda < 0$

iv) A es semidefinida negativa $\Leftrightarrow \forall \lambda$ v.p. de $A, \lambda \leq 0$

v) A es indefinida $\Leftrightarrow \exists \lambda_i, \lambda_j$ v.p. de A tq $\lambda_i > 0$ y $\lambda_j < 0$.

Demostración - Veamos (i). \Rightarrow sea λ un v.p. de A y $v \neq 0$ el vector propio correspondiente

$$\text{a } \lambda. \text{ Entonces } 0 < v^t A v = v^t (\lambda v) = \lambda v^t v = \lambda \|v\|^2 \Rightarrow \lambda > 0.$$

donde recordemos que $\lambda v = Av$ y la primera desigualdad sale del hecho que A es definida positiva.

⇐ Como A es simétrica, $A = PDP^t$ donde las columnas de P son una base ortonormal de vectores propios y D es la diagonal de los valores propios.

Entonces: $x^t Ax = x^t PDP^t x = (P^t x)^t D (P^t x)$

definiendo $z = P^t x$, tenemos que $z = (z_1, \dots, z_n)^t$ y entonces

$$x^t Ax = z^t \cdot D \cdot z = \lambda_1 z_1^2 + \lambda_2 z_2^2 + \dots + \lambda_n z_n^2$$

ya que $z_1^2 \geq 0$ (pues $\forall \lambda_i \forall z_i \geq 0$). De hecho, la única forma que $x^t Ax$ sea nulo es que $z_1 = \dots = z_n = 0$, i.e., $z = 0$, por entonces $P^t x = 0 \Rightarrow x = P \cdot 0 = 0$ ■

Ejemplo- Volvamos con nuestra matriz $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ que sabemos es definida positiva. Veamos que $\lambda_1, \lambda_2 > 0$.

$$\det((A - \lambda)I) = \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{pmatrix} = (2-\lambda)^2 - 1 = x^2 - 4x + 3 \stackrel{\text{igualamos}}{=} 0$$

$$\lambda = \frac{4 \pm \sqrt{16-12}}{2} = \frac{4 \pm \sqrt{4}}{2} = 2 \pm 1 \rightarrow \begin{matrix} \lambda_1 = 3 \\ \lambda_2 = 1 \end{matrix} \checkmark$$

Teo- Q es un definida positiva ssi $Q = \pi\pi^t$ con $\pi \in \mathbb{R}^n$.

Dem \Rightarrow Como Q es simétrica, $Q = UDU^t$, con $D \geq 0$.

luego podemos escribir $D = D^{1/2} \cdot D^{1/2}$

$$\Rightarrow Q = \underbrace{U D^{1/2}}_{\pi} \cdot \underbrace{D^{1/2} U^t}_{\pi^t} = \pi \cdot \pi^t$$

⇐ Si $Q = \pi\pi^t$, sea $x \in \mathbb{R}^n$,

$$x^t Q x = \frac{x^t \pi \cdot \pi^t x}{\underbrace{\quad}_y \quad \underbrace{\quad}_y^t} = y \cdot y^t \geq 0 \quad \blacksquare$$

Teo- Q sea definida positiva ssi $Q = \pi\pi^t$ con $\pi \in \mathbb{R}^n$, invertible.

Dem- del teo anterior sabemos que $Q = \pi\pi^t$ con $\pi \in \mathbb{R}^n$. Veamos que π es i.v.

\Rightarrow $Q = P \cdot D \cdot P^t$ ya que es simétrica. Luego, como los valores de P son
 ortogonales, $P \cdot P^t = I$.

$$\begin{aligned} \text{Luego } P \cdot D \cdot P^t &= P \cdot P^t \cdot P \cdot D \cdot P^t \\ &= I \cdot (P \cdot D \cdot P^t)^{-1} \end{aligned}$$

y entonces P es invertible.

Forma cuadrática

Sea $q(x) = x^t A x$ una forma cuadrática, con A simétrica. Notamos que
 podemos $A = P D P^t$ donde $P = (v_1, \dots, v_n)$ con $v_i \in \mathbb{R}^n$ los autovalores

de A y $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$, con $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ los autovalores de A .

$$\begin{aligned} \text{Sea } y = P^t x \Rightarrow q(x) &= x^t A x = x^t P \cdot D \cdot P^t x \\ &= y^t \cdot D \cdot y = \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2 \end{aligned}$$

Luego, la forma cuadrática queda $\tilde{q}(y) = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$

Ejercicio: demostrar que $\lambda_k \|x\|^2 \leq x^t A x \leq \lambda_n \|x\|^2$ donde $\lambda_n = \max_{1 \leq i \leq n} \lambda_i$

$$\lambda_1 = \min_{1 \leq i \leq n} \lambda_i$$

Sol: notamos que $x^t A x = q(x) = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \leq \lambda_n \sum_{i=1}^n y_i^2$

$$\text{pero } \sum_{i=1}^n y_i^2 = y^t y = (P^t x)^t (P^t x) = x^t P \cdot P^t x = x^t x = \|x\|^2$$

$$\Rightarrow x^t A x \leq \lambda_n \|x\|^2 \text{ y análogamente, } \lambda_1 \|x\|^2 \leq x^t A x.$$

Obs: Notamos que si A es una matriz definida positiva, $q(x) > 0$ como

$$q(x) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 > 0, \text{ el mismo, i.e., } q(x) = 0 \text{ se}$$

descompone en un $p \cdot x^2$ donde $y_i^2 \geq 0$ siempre con

$$\begin{cases} y_i = 0 & \forall i > 0 \\ y_1^2 = 0 & \forall y = 0 \end{cases}$$

entonces que y^* es tal que $\dot{q}(y^*) = 0$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda_i y_i^2 = 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow \lambda_i y_i = 0 \quad \forall i = 1, \dots, n$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1 y_1 \\ | \\ \lambda_n y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ | \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow D \cdot Y^* = 0 \quad \text{donde } Y^* = \begin{pmatrix} y_1^* \\ | \\ y_n^* \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow D \cdot P^c \cdot X^* = 0$$

$$\Leftrightarrow P \cdot D \cdot P^c \cdot X^* = 0$$

$$\Leftrightarrow \underline{|A \cdot X^* = 0|} \quad (1)$$

Luego el conjunto $N = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = 0\}$ es el conj de los mínimos de $q(x)$.

Obs. Si A es divisible por $k \neq 0$, es invertible, de (1) solo que $x^* = 0$

es la única solución de $q(x) = 0$ Notamos que, dado A , podemos definir

la función $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ cuya matriz representada en la base canónica en ambos

espacios, es A y entonces N corresponde a $\text{Ker}(f)$. Luego, N es un

subesp. de \mathbb{R}^n .

Caso general: sea $q(x) = \frac{1}{2} x^T A x + b^T x + c$ donde $b \in \mathbb{R}^n$ y $c \in \mathbb{R}$.

$$\text{Sea } x_0 \text{ tal } Ax_0 = -b \text{ y definamos } \tilde{q}(x) = q(x) - \frac{1}{2} b^T x_0 - c$$

constante

Entonces $q(x)$ es equivalente a minimizar $\tilde{q}(x)$

$$\begin{aligned} \tilde{q}(x) &= \frac{1}{2} x^T A x + x_0^T A x + \frac{1}{2} x_0^T A x_0 = \frac{1}{2} x^T A x - \frac{1}{2} x_0^T A x - \frac{1}{2} x_0^T A x + \frac{1}{2} x_0^T A x_0 \\ &= \frac{1}{2} (x - x_0)^T A (x - x_0) = \frac{1}{2} x^T A x \end{aligned}$$

y así se reduce al caso anterior.

Luego el conjunto de mínimos es $\{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = 0\}$

$$0 = Ax = A(x - x_0) = Ax - Ax_0 = Ax + b \Rightarrow \boxed{Ax = -b} \quad (\text{exactamente dividir e igualar a cero})$$

Example - sea $\varphi(x) = \frac{1}{2} x^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \end{bmatrix} x + \underbrace{(2 \ 1 \ 0 \ 2)}_{b^T} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix}}_x + 3$

buscamos aquellos x t.q. $Ax = -b$.

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & -2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} \text{luego tenemos 2} \\ x_1 + x_3 = -2 \\ x_2 - x_3 = 0 \end{array} \rightarrow \begin{array}{l} x_3 = x_3 \\ x_1 = -2 - x_3 \\ x_2 = x_3 \end{array}$$

$$\Rightarrow \text{la solución es } x = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha \in \mathbb{R}$$

sin embargo, para que todos sean mínimos necesitamos que A sea semidefinida positiva. Calculamos sus valores propios:

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 1-\lambda & -1 \\ 1 & -1 & 2-\lambda \end{pmatrix} = (1-\lambda) \cdot ((1-\lambda)(2-\lambda) - 1) \\ &\quad + 1 \cdot (\lambda - 1) \\ &= (1-\lambda)^2(2-\lambda) - (1-\lambda) + (\lambda - 1) = (1-\lambda) [(1-\lambda)(2-\lambda) - 2] \\ &= (1-\lambda) [2 - \lambda - 2\lambda + \lambda^2 - 2] = (1-\lambda) (\lambda^2 - 2\lambda - \lambda) \\ &= (1-\lambda) (\lambda - 3) \lambda \end{aligned}$$

Luego $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 3$, $\lambda_3 = 0 \Rightarrow A$ es sem. def. positiva.