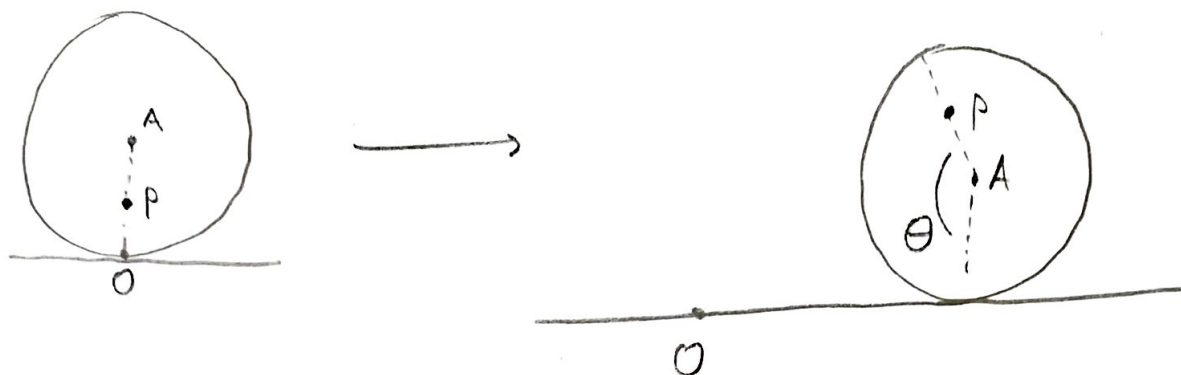


P1



La posición del punto P, tomando el origen O es

$$\vec{r}_P = \vec{r}_A + (\vec{r}_P - \vec{r}_A) \rightarrow \vec{r}_A = r_0 \theta \hat{x} + r_0 \hat{y}$$

$$\vec{r}_P - \vec{r}_A = -r \sin \theta \hat{x} - r \cos \theta \hat{y}$$

$$\Rightarrow \vec{r}_P = [r_0 \theta - r \sin \theta] \hat{x} + [r_0 - r \cos \theta] \hat{y}$$

La curva descrita por P es una cicloide

P2

El punto más bajo de la curva tiene $\theta = \pi$

Si suelta una partícula desde θ_1 , al ubicarse en θ habrá caído $\Delta h = y(\theta) - y(\theta_1) = r(\cos \theta_1 - \cos \theta)$. Su velocidad será

$$v = \sqrt{2gr(\cos \theta_1 - \cos \theta)} = 2\sqrt{gr\left(\cos^2 \frac{\theta_1}{2} - \cos^2 \frac{\theta}{2}\right)}$$

El tiempo que demora en llegar al punto más bajo es

$$T = \int \frac{ds}{v}$$

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 = \left[\left(\frac{dx}{d\theta}\right)^2 + \left(\frac{dy}{d\theta}\right)^2 \right] d\theta^2 = [(1 - \cos \theta)^2 + \sin^2 \theta] r^2 d\theta^2$$

$$= [1 - \cos \theta] 2r^2 d\theta^2 = \left(2 \sin \frac{\theta}{2} r d\theta\right)^2$$

$$2 \sin^2 \frac{\theta}{2}$$

$$T = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \sqrt{\frac{r}{g}} \sin \frac{\theta}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{\cos^2 \frac{\theta_1}{2} - \cos^2 \frac{\theta}{2}}} d\theta$$

Cambio variable

$$x = \cos \frac{\theta}{2}$$

$$dx = -\frac{1}{2} \sin \frac{\theta}{2} d\theta$$

$$C^2 \equiv \cos^2 \frac{\theta_1}{2}$$

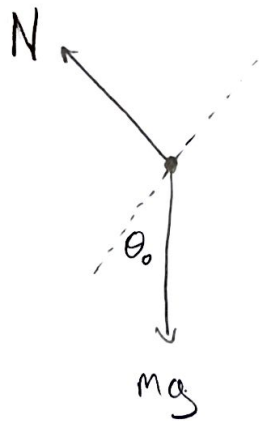
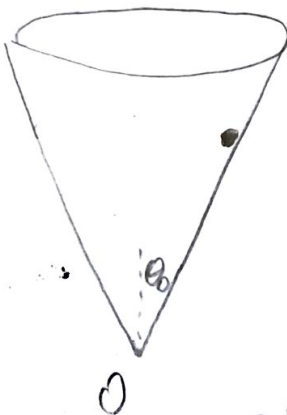
$$T = -\frac{2}{C} \sqrt{\frac{r}{g}} \int_{\cos \frac{\theta_1}{2}}^0 \frac{dx}{\sqrt{1 - \left(\frac{x}{C}\right)^2}} = -\frac{2}{C} \sqrt{\frac{r}{g}} \left[C \sin^{-1} \left(\frac{x}{C} \right) \right] \Big|_{\cos \frac{\theta_1}{2}}^0$$

$$T = 2 \sqrt{\frac{r}{g}} \sin^{-1} \left(\frac{\cos \frac{\theta_1}{2}}{\cos \frac{\theta_1}{2}} \right) = 2 \sqrt{\frac{r}{g}} \cdot \frac{\pi}{2} = \pi \sqrt{\frac{r}{g}}$$

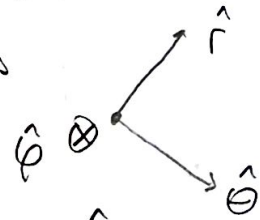
Encontramos que el tiempo que demora la partícula en llegar al punto más bajo no depende de su punto inicial.

↳ Propiedad tautócrona

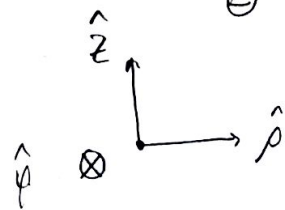
P3 | DCL



vectores unitarios esféricos



cilíndricas



Ecuación de movimiento

$$\text{esféricas: } (\ddot{r} - r\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta_0) m = -mg \cos \theta_0 \quad (\hat{r})$$

$$-r\dot{\phi}^2 \sin \theta_0 \cos \theta_0 m = mg \sin \theta_0 - N \quad (\hat{\theta})$$

$$\frac{d}{dt} (r^2 \dot{\phi} \sin^2 \theta_0) m = 0 \quad (\hat{\phi})$$

en cilíndricas $(\dot{\rho} - \rho\dot{\phi}^2)_m = -N \cos \theta_0$ $(\hat{\rho})$

$$(\rho\ddot{\phi} + 2\dot{\rho}\dot{\phi})_m = 0 \quad (\hat{\phi})$$

$$\ddot{z} \cdot m = N \sin \theta_0 - mg \quad (\hat{z})$$

En general los conos son más fáciles de resolver en coord esféricas porque θ es constante

$$\text{de } (\hat{\phi}) : \frac{d}{dt}(r^2\dot{\phi}\sin^2\theta_0) = 0$$

$$\Rightarrow r^2\dot{\phi}\sin^2\theta_0 = \text{Cte} \quad \forall t$$

Obtenemos una constante del movimiento (cantidad conservada)

Conservación del momento angular.

$$\text{Podemos obtener una función } \dot{\phi}(r) = \frac{\text{Cte}}{r^2 \sin^2 \theta_0}$$

$$\text{Reemplazando en } (\hat{r}) : m\ddot{r} - \frac{\text{cte}^2}{r^3 \sin^2 \theta_0} m = -mg \cos \theta_0$$

Obtenemos una EDO que permitiría encontrar una función $r(t)$

De $(\hat{\theta})$ podemos despejar la normal

$$N = mg \sin \theta_0 + \frac{\text{cte}^2}{r^3(t) \sin^2 \theta_0} \frac{\cos \theta_0}{\sin \theta_0} m$$