

## Clase Auxiliar - Guía # 6: Preparación C1

Profesora: Natacha Astromujoff

Profesor Auxiliar: ~~Juan Pedro Ross~~ Natacha Astromujoff

A continuación viene un listado de problemas que abarca toda la materia del control 1. Claramente en clase auxiliar no se alcanzará a resolver todo, la idea es que para ese día hayan intentado de todo un poco para que tengan dudas concretas y con el auxiliar revisen las preguntas que sean más conflictivas.

**P1.** Sea  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{R})$  una matriz cualquiera. Se define la *traza* de  $A$ , denotada por  $\text{tr}(A)$ , como la suma de los elementos de la diagonal principal, es decir,

$$\text{tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

Por otra parte se define la función  $f : \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ , donde:

$$f(A) = \text{tr}(AA^t)$$

Pruebe que:

(a) Dadas  $A, B \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{R})$ ,

$$\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA).$$

(b)  $f(A) \geq 0, \forall A \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{R})$ , además muestre que

$$f(A) = 0 \Leftrightarrow A = 0,$$

donde  $0$  es la matriz nula de  $\mathcal{M}_{nn}(\mathbb{R})$ .

(c)  $f(A) = \text{tr}(A^t A)$ .

(d) Considere el espacio vectorial  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$  y  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Se define:

$$W_\alpha = \{A \in \mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R}) \mid \text{tr}(A) = \alpha\}$$

Pruebe que  $W_\alpha$  es s.e.v. de  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$  si y solo si  $\alpha = 0$ .

**P2.** Se dice que  $P \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K})$  es una matriz de proyección si  $P = P^2$ .

(a) Muestre que la única matriz de proyección invertible es la identidad.

(b) Pruebe que si  $P$  es de proyección, entonces  $\forall k \in \mathbb{N}, P^k = P$ .

(c) Pruebe que si  $P$  es matriz de proyección, entonces  $(I_n - P)$  también lo es, donde  $I_n \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K})$  es la matriz identidad. Concluya que  $(I_n - P)^k = I_n - P, \forall k \in \mathbb{N}$ .

(d) Sean  $P_1, P_2 \in \mathcal{M}_{nn}(\mathbb{K})$ . Muestre que si  $P_1 = P_1 P_2$  y  $P_2 = P_2 P_1$ , entonces son de proyección.

(e) Pruebe que  $P$  es matriz de proyección si y sólo si  $P^2(I_n - P) = 0$  y  $P(I_n - P)^2 = 0$

**P3.** Sean  $\alpha, \beta$  reales. Considere el siguiente sistema lineal:

$$\begin{cases} x_2 + x_3 + x_4 = 1 \\ 2x_1 - \alpha x_3 = 2 \\ 4x_1 - 2x_2 - 2x_3 + 2\alpha x_4 = 2 + \alpha \\ -x_1 + \alpha x_3 + (\alpha + 1)x_4 = 2\beta + \alpha - 2 \end{cases}$$

(a) Determine los valores  $\alpha$  y  $\beta$  para los cuales el sistema tiene:

- (a) Solución única.
- (b) Infinitas soluciones.
- (c) No tiene soluciones.

(b) Para  $\alpha = 1$ , encuentre la inversa de la matriz de coeficientes del sistema lineal, y con ella encuentre  $p, q \in \mathbb{R}^4$  tales que la solución del sistema sea  $x = p\beta + q$ .

**P4.** Sea  $W$  un subespacio de  $V$  sobre un cuerpo  $\mathbb{K}$ . Para  $v \in V$  definimos el conjunto  $\{v\} + W = \{v + w : w \in W\}$ , se llama *co-conjunto de  $W$  que contiene a  $v$* . Es frecuente expresar este co-conjunto como  $v + W$ . Demuestre que

- (a)  $v + W = W$  si y solo si  $v \in W$ . Concluya que  $v + W$  es un subespacio de  $V$  si y solo si  $v \in W$
- (b)  $v_1 + W = v_2 + W$  si y solo si  $v_1 - v_2 \in W$

**P5.** Sean  $U$  y  $W$  s.e.v's de un espacio vectorial  $V$  tal que  $\dim(V) = 3$ ,  $\dim(U) = \dim(W) = 2$  y  $U \neq W$ . Pruebe que  $\dim(U \cap W) = 1$ .

**P6.** Considere los siguientes s.e.v. de  $\mathcal{P}_4(\mathbb{R})$  (polinomios de grado a lo más 4)

$$W_1 = \{p \in \mathcal{P}_4(\mathbb{R}) \mid p \text{ tiene } 1 \text{ como raíz}\},$$

$$W_2 = \{p \in \mathcal{P}_4(\mathbb{R}) \mid p \text{ tiene a } 2 \text{ como raíz}\}.$$

- (a) Demuestre que efectivamente son sub espacios vectoriales.
- (b) Encuentre bases de  $W_1$  y  $W_2$  y calcule sus dimensiones.
- (c) Demuestre que  $W_1 + W_2 = \mathcal{P}_4(\mathbb{R})$ . ¿Es suma directa?.