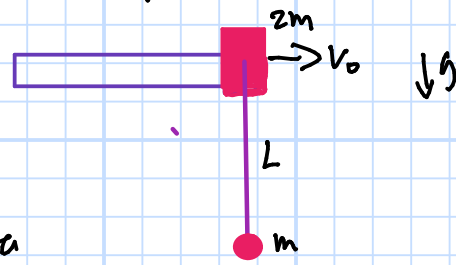


P2) Tenemos un anillo de masa  $2m$  y una partícula de masa  $m$ . Unidas por una cuerda de largo  $L$

Inicialmente el anillo tiene vel

$$\vec{v} = v_0 \hat{x}$$



Primero nos piden la trayectoria del CM.

Si vamos al CM. Tenemos que hará una caída libre, entonces por segunda ley de Newton

$$M \cdot \vec{a}_{cm} = \sum \vec{F}_{ext} \Rightarrow 3m \cdot \ddot{x}_{cm} = 0 \quad \wedge \quad 3m \ddot{y} = -3mg$$
$$\ddot{x} = cte \quad \ddot{y} = -g$$

Ahora vemos que en  $\ddot{x}$  se mueve a vel cte y en  $\ddot{y}$  hay caída libre.

Calculamos la velocidad inicial

$$\vec{V}_{cm}(0) = \frac{1}{M} \cdot \sum m_i \vec{v}_i(0)$$
$$= \frac{1}{3m} (2m \cdot v_0 \hat{x} + 0)$$
$$= \frac{2}{3} v_0 \hat{x}$$

Entonces, para escribir itinerario necesita mas  $x_0$  e  $y_0$ .

Inicialmente  $x_{cm} = 0$  y para  $y_{cm}$  tenemos que calcular  $\vec{r}_{cm}$

$$\vec{r}_{cm}(0) = \frac{1}{M} \cdot \sum m_i \vec{r}_i(0) = \frac{1}{3m} \cdot (2m \cdot \vec{0} + m \cdot (-mL \hat{y})) = -\frac{L}{3} \hat{y}$$

Con lo que podemos escribir el itinerario

$$x_{cm}(t) = \frac{2v_0}{3} \cdot t \quad ; \quad y_{cm}(t) = -\frac{L}{3} - \frac{1}{2} g t^2$$

Para la trayectoria tenemos que eliminar la dependencia temporal

$$\frac{3x}{v_0} = t \Rightarrow y = -\frac{L}{3} - \frac{1}{2}g \cdot \left(\frac{3x}{v_0}\right)^2 \Rightarrow y = -\frac{L}{3} - \frac{9g x^2}{2v_0^2}$$

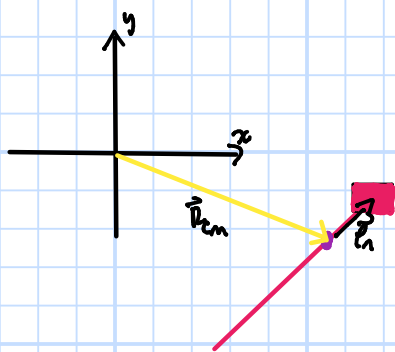
Análisis dimensional  $y = [L]$ ;  $\frac{L}{3} = [L]$ ;  $\frac{9gx^2}{2v_0^2} = \left[ \frac{\frac{L}{x^2} \cdot L^2}{\frac{L^2}{x^2}} \right] = [L]$

Todo tiene las dimensiones correctas c:

Con esto tenemos  $\vec{r}_{cm}(t) = \left( \frac{2v_0}{3}t, -\frac{L}{3} - \frac{1}{2}gt^2 \right)^T$  / Nos servirá después

b) Ahora queremos las componentes x e y del anillo.

Notamos que, después de un tiempo t



Podemos escribir el vector que va al anillo como una suma de vectores

$$\vec{r}_A(t) = \vec{r}_{cm}(t) + \vec{l}_1 \quad / \quad \text{Donde } \vec{l}_1 = \frac{L}{3} \cdot (\cos \theta(t) \hat{i} + \sin \theta(t) \hat{j})$$

Por lo que necesitamos encontrar  $\theta(t)$ , para lo que usaremos Torque

(Notamos que  $\vec{l}_2 = -\frac{2L}{3} (\cos \theta(t) \hat{i} + \sin \theta \hat{j})$ )

Calculamos la Inercia:  $I = \sum m_i r_i^2 = 2m \cdot \left(\frac{L}{3}\right)^2 + m \cdot \left(\frac{2L}{3}\right)^2 = \frac{2}{3} m L^2$

Ahora calculamos los torques

$$\tau_{tot} = \vec{l}_1 \times (-2mg \hat{j}) + \vec{l}_2 \times (-mg \hat{j}) = -\frac{2mgL}{3} \cos \theta + \frac{2mgL}{3} \cos \theta = 0$$

Cool, tenemos entonces

$I \ddot{\theta} = 0 \Rightarrow \dot{\theta} = cte$  y por lo tanto es igual a la velocidad angular inicial. Para encontrar  $\dot{\phi}(0)$ , digamos que es la vel del anillo relativa al CM, dividido por la distancia al CM

$$\dot{\theta}(0) = \left(\frac{2V_0}{3} - V_0\right) / \frac{L}{3} = -\frac{V_0}{2} \quad \left| \begin{array}{l} \text{Donde el signo negativo} \\ \text{es porque rota horario.} \end{array} \right.$$
$$\theta(t) = \theta_0 + \dot{\theta}t = \frac{\pi}{2} - \frac{V_0}{L}t$$

Así podemos escribir

$$x_A(t) = x_{cm}(t) + r_{1x}(t) = \frac{V_0}{3}t + \frac{L}{3} \cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{V_0}{L}t\right)$$

$$y_A(t) = y_{cm}(t) + r_{1y}(t) = -\frac{L}{3} - \frac{1}{2}gt^2 + \frac{L}{3} \sin\left(\frac{\pi}{2} - \frac{V_0}{L}t\right)$$

Notamos que cumpln  $x_A(0) = y_A(0) = 0$ .

→ Ahora queremos encontrar el valor de la tensión, ya que tenemos las coordenadas del anillo, le haremos Newton, pero primero hagamos el DCL.

Calculamos  $\ddot{x}_A$

$$\dot{x}_A(t) = \frac{V_0}{3} + \frac{V_0}{3} \sin\left(\frac{\pi}{2} - \frac{V_0}{L}t\right)$$

$$\ddot{x}_A(t) = -\frac{V_0^2}{3L} \cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{V_0}{L}t\right)$$

Escribamos Newton entonces:  $+\frac{V_0^2}{3L} \cos(\theta) = T \cos\theta$

$$\Rightarrow T = \frac{V_0^2}{3L} //$$

