

Tabla

- Largos conservativos: Bellman Ford
- Largos positivos enteros pequeños: BFS
- Largos positivos: Dijkstra

Largos conservativos: Bellman Ford

Recuerdo: Largos conservativos, distancias y desigualdad triangular

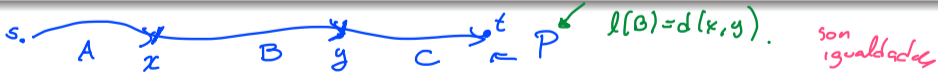
$G = (V, E)$ digrafo, $\ell: E \rightarrow \mathbb{R}$ es **conservativo** si para cada ciclo C , $\ell(C) \geq 0$.

Si ℓ es conservativo, se tienen las siguientes propiedades:

$$\begin{aligned}d(s, t) &= \min_{P \text{ s-t camino}} \ell(P) & \ell(P) &= \min_{P \text{ s-t paseo}} \ell(P). \quad \checkmark \leftarrow \\d_{\leq k}(s, t) &= \min_{P \text{ s-t camino con } \leq k \text{ arcos}} \ell(P) & \ell(P) &= \min_{P \text{ s-t paseo con } \leq k \text{ arcos}} \ell(P). \quad \checkmark \\d(s, t) &\leq d(s, u) + d(u, t). \quad \checkmark\end{aligned}$$

Teorema: Subcaminos óptimos

Sea P s - t camino mínimo. Todo subcamino de P es de largo mínimo entre extremos.

Demostración: 
 $\ell(P) = d(s, t) \leq d(s, x) + d(x, y) + d(y, t) \leq \ell(A) + \ell(B) + \ell(C) = \ell(P).$

Teorema: Si ℓ es conservativo

$$\left[d(s, t) = \min_{w \in N^-(t)} d(s, w) + \ell(wt) \right] \quad s \neq t. \quad (1)$$

$$\left[d_{\leq k}(s, t) = \min \left(d_{\leq k-1}(s, t), \min_{w \in N^-(t)} d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(wt) \right) \right]. \quad (2)$$

Demostración:

(1) del teorema anterior.

(2) vale siempre para paseos. Como ℓ es conservativo se traspasa a caminos.

Bellman Ford: usa $d_{\leq k}(s, v) = \min(d_{\leq k-1}(s, v), \min_{w \in N^-(v)} d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(wv))$

ALGORITMO DE BELLMAN-FORD (BELLMAN (1958), FORD (1956), MOORE (1957))

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $\ell: E \rightarrow \mathbb{R}$ conservativo. $s \in V$

para $v \in V$ **hacer** $d_{\leq 0}(s, v) = +\infty$, **PADRE**(v) \leftarrow **NULL**

$d_{\leq 0}(s, s) = 0$ ✓

para $k = 1, \dots, n - 1$ **hacer**

para $v \in V$ **hacer** $d_{\leq k}(s, v) \leftarrow d_{\leq k-1}(s, v)$;

para $w \in N^-(v)$ **hacer**

si $d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(wv) < d_{\leq k}(s, v)$ **entonces**

$d_{\leq k}(s, v) \leftarrow d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(w, v)$.

PADRE(v) \leftarrow w

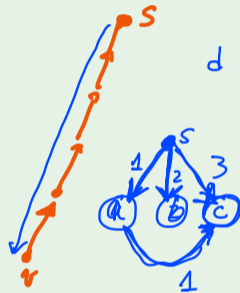
fin

fin

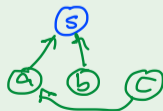
fin

devolver $(d_{\leq n-1}, \text{PADRE})$

$d_{\leq k}(s, v)$



$$d_{\leq 2}(s, c) = \min(3, d_{\leq 1}(s, a) + \ell(ac))$$



Basta recordar el padre. Arborescencia (de entrada) de caminos mínimos.

Arborescencia:



- Cada nodo, excepto la raíz tiene grado de salida 1.
- La raíz es alcanzable desde cada nodo (equivalentemente: no hay ciclos)



BF
devuelve una arborescencia de entrada
con raíz s
que codifica caminos $s-v$ mínimo
 $\forall v$.



Complejidad de Bellman Ford

Si $n = O(m)$
 \Rightarrow BF es $O(nm)$.

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $\ell: E \rightarrow \mathbb{R}$ conservativo, $s \in V$

para $v \in V$ **hacer** $d_{\leq 0}(s, v) = +\infty$, PADRE(v) \leftarrow NULL

$d_{\leq 0}(s, s) = 0$

para $k = 1, \dots, n - 1$ **hacer**

para $v \in V$ **hacer** $d_{\leq k}(s, v) \leftarrow d_{\leq k-1}(s, v)$

para $w \in N^-(v)$ **hacer**

si $d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(wv) < d_{\leq k}(s, v)$ **entonces**

$d_{\leq k}(s, v) \leftarrow d_{\leq k-1}(s, w) + \ell(w, v)$

PADRE(v) $\leftarrow w$

fin

fin

fin

devolver $d_{\leq n-1}$, PADRE

$O(n)$

$$+ \sum_{k=1}^{n-1} \sum_{v \in V} O(1 + |N^-(v)|)$$

Final:

$$O\left(n + \sum_{k=1}^{n-1} \sum_{v \in V} (1 + \deg^-(v))\right)$$

$$= O(n + n^2 + nm)$$

$$= O(n(n+m))$$

Largos positivos enteros pequeños: BFS

Otra mirada a BFS



Si los largos son unitarios $\ell(e) = 1, \forall e \in E$, entonces la fórmula:

$$d(s, t) = \min_{w \in N^-(v)} d(s, w) + \ell(w, t)$$

se reduce a

$$d(s, t) = \min_{w \in N^-(v)} d(s, w) + 1$$

Luego las distancias posibles son $0, 1, 2, \dots, n-1$.

Para un conjunto I , llamemos $L(I) = \{t \in V : d(s, t) \in I\}$. Luego:

$$t \in L(\{k\}) \iff [t \in N^+(L([0, k-1]))]$$

$$t \in N^+(L(\{k-1\}) \wedge t \notin N^+(L([0, \dots, k-2]))]$$

$$L(\{1, 2\})$$

$$\{t : d(s, t) \in \{1, 2\}\}$$

$$N^+(v)$$



BFS (menos eficiente - ilustrativo)

BFS

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$

para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$.

$d(s, s) \leftarrow 0$. VISITADOS $\leftarrow \{s\}$, $F \leftarrow \emptyset$.

RELOJ $\leftarrow 0$

mientras $\delta^+(\text{VISITADOS}) \neq \emptyset$ **hacer**

RELOJ \leftarrow RELOJ + 1. ✓

ARCOS ACTIVOS $\leftarrow \delta^+(\text{VISITADOS})$

para $e = uv \in \text{ARCOS ACTIVOS}$ **hacer**

si $v \notin \text{VISITADOS}$ **entonces**

$d(s, v) = \text{RELOJ}$, $F \leftarrow F + e$

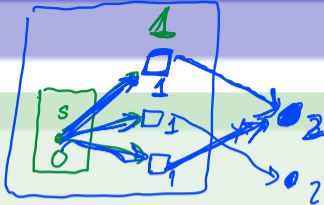
VISITADOS \leftarrow VISITADOS + v .

fin

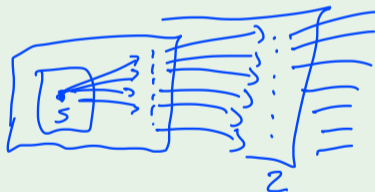
fin

fin

devolver F, d



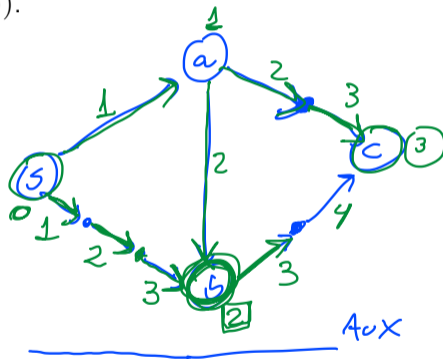
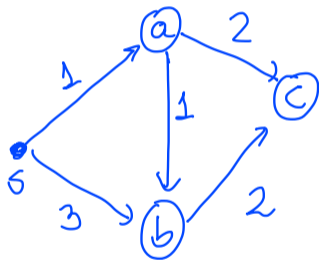
Reloj [2]



BFS para enteros pequeños

Si $\ell(e) = 1, \forall e$. BFS calcula distancias desde raíz en tiempo $O(n + m)$. ✓

Supongamos ahora $\ell(e) \in \{1, \dots, M\}$.
¿Cómo calcular distancias en tiempo $O(M(m + n))$. ↙



Mejor: Simular lo que haría BFS

BFS-SIMULADO PARA LARGOS ENTEROS (INTUICIÓN)

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$
para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$. *✓ reloj ← 0*

- Si un nodo u es visitado por primera vez, activar todos los arcos de $\delta^+(u)$.
- Si un arco $e = uv$ es activado, mandar un mensaje a v que llegará en el tiempo RELOJ + $\ell(uv)$.
- Si un arco termina de mandar su mensaje, desactivarlo.
- Si un nodo v **no visitado** recibe un mensaje, fijar $d(s, v) = \text{RELOJ}$ y visitar v .
- Si no hay más acciones en tiempo RELOJ y quedan arcos activos, avanzar el reloj en 1 unidad.

ARCOS ACTIVOS ← \emptyset
VISITADOS ← \emptyset
RELOJ ← 0.
Visitar s .

Largos positivos: Dijkstra

No necesitamos avanzar el reloj en tiempos discretos

En la simulación anterior *basta* que cada vértice v no visitado guarde en su memoria el momento $T(v)$ en el que recibirá el siguiente mensaje.



Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$

para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$, $T(v) \leftarrow \infty$.

- Si un nodo u es visitado por primera vez, activar todos los arcos de $\delta^+(v)$.
- Si un arco $e = uv$ es activado, ~~mandar un mensaje a v que llegará en el tiempo $\text{RELOJ} + \ell(uv)$.~~
 $T(v) \leftarrow \min\{\underline{T(v)}, \underline{\text{RELOJ} + \ell(uv)}\}$
- Si un arco termina de mandar su mensaje, desactivarlo.
- ~~Si un nodo v no visitado recibe un mensaje, fijar $d(s, v) = \text{RELOJ}$ y visitar v .~~
 Si un nodo v no visitado tiene $T(v) = \text{RELOJ}$, fijar $\underline{d(s, v)} \stackrel{\text{Reloj}}{=} \text{RELOJ}$ y visitar v .
- Si no hay más acciones en tiempo RELOJ y quedan arcos activos, avanzar el reloj en 1 unidad.
 hasta $\min_{v \in V \setminus \text{VISITADOS}} T(v)$.

$\text{ARCOS ACTIVOS} \leftarrow \emptyset$. $\text{VISITADOS} \leftarrow \emptyset$. $\text{RELOJ} \leftarrow 0$.

Visitar s .

Simplificado queda:



Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$

para $v \in V$ hacer $d(s, v) = +\infty$, $T(v) \leftarrow \infty$.

- Si un nodo u es visitado por primera vez, activar todos los arcos de $\delta^+(u)$.
- Si un arco $e = uv$ es activado, $T(v) \leftarrow \min\{T(v), \text{RELOJ} + \ell(uv)\}$ ✓ *Para cada $v \in N^+(u)$ v no visitado*
- Si un arco termina de mandar su mensaje, desactivarlo.
- Si un nodo v no visitado, tiene $T(v) = \text{RELOJ}$, fijar $d(s, v) = \text{Relej.}$ y visitar v .
- Si no hay más acciones en tiempo RELOJ y quedan arcos activos, avanzar el reloj hasta $\min_{v \in V \setminus \text{VISITADOS}} T(v)$.

ARCOS ACTIVOS $\leftarrow \emptyset$. VISITADOS $\leftarrow \emptyset$. RELOJ $\leftarrow 0$.

Visitar s .

No necesitamos arcos activos:

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$

para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$. $T(v) \leftarrow \infty$

- Cada vez que un nodo u es visitado por primera vez.

Fijar para cada $v \in N^+(u)$ no visitado, $T(v) \leftarrow \min\{T(v), \text{RELOJ} + \ell(uv)\}$

- Si un nodo v no visitado tiene $T(v) = \text{RELOJ}$, fijar $d(s, v) \stackrel{= T(v)}{=} \text{RELOJ}$ y visitar v .

- Si no hay más acciones en tiempo $\text{RELOJ} < +\infty$ avanzar hasta $\min_{v \in V \setminus \text{VISITADOS}} T(v)$.

$\text{VISITADOS} \leftarrow \emptyset$. $\text{RELOJ} \leftarrow 0$.

Visitar s .

Dijkstra: no necesitamos reloj

ALGORITMO DE DIJKSTRA (DIJKSTRA 1959):

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$, $\ell: E \rightarrow \mathbb{R}^+$

para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$. $T(v) \leftarrow \infty$. ✓

NO-VISITADOS $\leftarrow V$, ~~$V \setminus \{s\}$~~

$T(s) \leftarrow 0$.

mientras $T_{\text{MIN}} \leftarrow \min_{v \in \text{NO-VISITADOS}} T(v) < +\infty$ **hacer**

 Elegir $v \in \text{NO-VISITADOS}$ con $T(v) = T_{\text{MIN}}$.

$d(s, v) \leftarrow T(v)$

 NO-VISITADOS $\leftarrow \text{NO-VISITADOS} - v$.

para $w \in N^+(v) \cap \text{NO-VISITADO}$ **hacer**

 | $T(w) \leftarrow \min\{T(w), T(v) + \ell(vw)\}$.

fin

fin

devolver d

Dijkstra: Arborescencia óptima y complejidad.

ALGORITMO DE DIJKSTRA (DIJKSTRA 1959):

Entrada: $G = (V, E)$ dirigido, $s \in V$, $\ell: E \rightarrow \mathbb{R}^+$

para $v \in V$ **hacer** $d(s, v) = +\infty$. $T(v) \leftarrow \infty$. $\text{PADRE}(v) \leftarrow \text{NULL}$

$\text{NO-VISITADOS} \leftarrow V$, $F \leftarrow \emptyset$.

$T(s) \leftarrow 0$.

mientras $T_{\text{MIN}} \leftarrow \min_{v \in \text{NO-VISITADOS}} T(v) < +\infty$ **hacer**

 Elegir $v \in \text{NO-VISITADOS}$ con $T(v) = T_{\text{MIN}}$.

$d(s, v) \leftarrow T(v)$

$\text{NO-VISITADOS} \leftarrow \text{NO-VISITADOS} - v$

para $w \in N^+(v) \cap \text{NO-VISITADO}$ **hacer**

si $T(v) + \ell(vw) < T(w)$ **entonces**

$T(w) \leftarrow T(v) + \ell(vw)$, $\text{PADRE}(w) \leftarrow v$

fin

fin

fin

devolver d, PADRE

Al igual que Prim, Dijkstra se puede implementar mejor con mejores estructuras de datos

En tiempo $O(n^2)$ usando arreglos y listas enlazadas.

En tiempo $O((n + m) \log n)$ usando Heaps Binarios.

En tiempo $O(m + n \log n)$ usando Heaps de Fibonacci.

Resumen de Caminos mínimos desde un nodo s en grafos dirigidos

Función de largo	Algoritmo	Complejidad
→ Cualquiera en DAG	Orden Topológico + PD	$O(n + m)$ ✓
Unitaria	BFS	$O(m + n)$
Enteros entre 1 y M	BFS	$O(M(m + n))$
No negativos	Dijkstra	$O(m + n \log n)$ ✓
Conservativos	Bellman Ford	$O(n(n + m))$

¡Ojo: Estos algoritmos también funcionan en grafos no dirigidos (basta bidirigir aristas)!

