

Auxiliar Extra Examen #2

P// En el sistema se conserva la energía. Suponiendo que parte desde una altura 0 se tendrá:

$$E_i = E_f$$

$$\frac{1}{2} M v_0^2 + \frac{1}{2} I_{CM} \omega_0^2 = \frac{1}{2} M v_1^2 + \frac{1}{2} I_{CM} \omega_1^2 + M g H$$

Sabemos que $I_{CM} = \frac{2}{5} M R^2$, y dada la condición de rodar sin resbalar:

$$\omega_0 = v_0/R \quad \wedge \quad \omega_1 = v_1/R$$

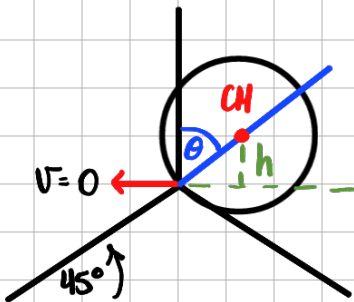
Reemplazando:

$$\frac{1}{2} M v_0^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} M R^2 \cdot \frac{v_0^2}{R^2} = \frac{1}{2} M v_1^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5} M R^2 \cdot \frac{v_1^2}{R^2} + M g H$$

$$\frac{1}{2} M v_0^2 + \frac{1}{5} M v_0^2 = \frac{1}{2} M v_1^2 + \frac{1}{5} M v_1^2 + M g H$$

$$\therefore v_0^2 = v_1^2 + \frac{10}{7} g H$$

b)



Cuando la esfera rote en torno a O también se conservará la energía. Inicialmente:

$$E_i = \frac{1}{2} I_o \omega_1^2 + M g h \quad \left\{ \begin{array}{l} I_o = I_{CM} + M R^2 = \frac{7}{5} M R^2 \\ h = R \sin(45) = R \frac{\sqrt{2}}{2} \end{array} \right.$$

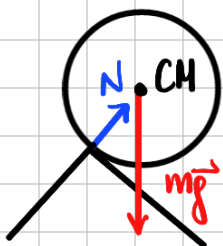
$$E_i = \frac{7}{10} M v_1^2 + \frac{\sqrt{2}}{2} M g R$$

En el punto más alto no habrá energía cinética de ningún tipo. Sólo habrá potencial, con la altura igual al radio de la esfera. Así:

$$\frac{7}{10} M v_1^2 + \frac{\sqrt{2}}{2} M g R = M g R$$

$$\therefore v_1^2 \geq \frac{10}{7} (1 - \frac{\sqrt{2}}{2}) g R$$

c)



Ecuación de movimiento del Centro de Masa en polares

$$\hat{r} \downarrow m(\ddot{r} - r\dot{\phi}^2) = N - M g \cos(\phi)$$

$$\hat{\phi} \downarrow m(r\ddot{\phi} + 2\dot{r}\dot{\phi}) = - M g \sin(\phi)$$

De \hat{r} despejamos N , con $r = R$ constante:

$$N = Mg \cos(\phi) - MR\dot{\phi}^2$$

La Normal mínima se alcanza con $\phi = 45^\circ \Rightarrow \cos(\phi) = \sqrt{2}/2$

$$N_{\min} = Mg \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} - MR \left(\frac{v_1}{R}\right)^2 \geq 0$$

$$\therefore v_1^2 \leq \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot gR$$

Pz/ Antes de obtener I_0 , lo buscamos respecto a su centro de masas, que será diagonal debido a que lo haremos por sus ejes principales.

$$\vec{r} = (r \cos(\theta), r \sin(\theta), 0)$$

$$I_{11} = \int_0^R \int_0^{2\pi} (r^2 - r^2 \cos^2(\theta)) \cdot \frac{M}{\pi R^2} \cdot r dr d\theta = \frac{M}{\pi R^2} \left[2\pi \cdot \frac{r^4}{4} \Big|_0^R - \pi \frac{r^4}{4} \Big|_0^R \right] = \frac{MR^2}{4}$$

$$I_{22} = \int_0^R \int_0^{2\pi} (r^2 - r^2 \sin^2(\theta)) \cdot \frac{M}{\pi R^2} \cdot r dr d\theta = \frac{M}{\pi R^2} \left[2\pi \cdot \frac{r^4}{4} \Big|_0^R - \pi \frac{r^4}{4} \Big|_0^R \right] = \frac{MR^2}{4}$$

$$I_{33} = \int_0^R \int_0^{2\pi} r^2 \cdot \frac{M}{\pi R^2} \cdot r dr d\theta = \frac{M}{\pi R^2} \cdot 2\pi \cdot \frac{r^4}{4} \Big|_0^R = \frac{MR^2}{2}$$

$$I_G = \frac{MR^2}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Para obtener respecto a O usamos Teorema de Steiner:

$$I_{ij}^0 = I_{ij}^G + M(R_G^2 \delta_{ij} - R_{Gi} R_{Gj})$$

Siendo $\vec{R} = (R/2, 0, 0)$. Así:

$$I_0 = \frac{MR^2}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

b) Para obtener la Tensión planteamos la forma angular de la segunda Ley de Newton, esto es:

$$I\alpha = \sum \tau_i$$

En este caso vemos la componente en \hat{k} :

$$\frac{3}{4}MR^2\ddot{\theta} = \frac{MRg}{2} - \frac{3RT}{2}$$

$$\therefore T = \frac{Mg}{3}$$

c) Para esta parte vemos las fuerzas antes y después de que se corte la cuerda:

$$N_1 - Mg + T = 0$$

$$\rightarrow N_1 = \frac{2Mg}{3}$$

Para después vemos fuerzas y torques. La aceleración estará dada únicamente por $\frac{R}{2}\ddot{\theta}$, pues $\dot{r} = 0$ al no cambiar el radio y $\dot{\theta} = 0$ pues como se acaba de cortar la cuerda recién empezará a rotar, pero hasta el momento estaba quieto.

$$N_2 - Mg = M \cdot \frac{R}{2}\ddot{\theta} \quad \wedge \quad Mg \frac{R}{2} = \frac{3MR^2}{4}\ddot{\theta}$$

$$N_2 - Mg = M \cdot \frac{R}{2} \cdot \frac{2g}{3R}$$

$$\therefore N_2 = \frac{4Mg}{3}$$

$$\text{Luego } \Delta N = N_2 - N_1 = \frac{2}{3}Mg$$