

MA2002-2 Cálculo Avanzado y Aplicaciones.

Profesor: Alexander Frank.

Auxiliares: Javier Castro y Javier Monreal.



Auxiliar 4

4 de Abril de 2022

- P1.** a) Considere el campo $F = (2yz^2, xz^2, 3xyz)$ y la curva delimitada por la intersección de $x^2 + y^2 + z^2 = 4$ con $x^2 + y^2 = 3z$. Calcule la integral de línea correspondiente.
- b) Sea S la superficie definida por $z^2 + x^2 = 1 + y^2$, $y \geq 0$ y C la curva obtenida al intersectar S con el cilindro $x^2 + y^2 = 1$. Calcule

$$\oint_C F \cdot d\vec{r},$$

con $F = \rho^2 e^{z^2} \sin^4(\theta) \hat{\rho} + \left(\frac{z}{r} + \theta\right) \hat{\theta} + (\sin(\theta) + \sqrt{1 + \rho^2}) \hat{z}$.

- P2.** Use apropiadamente el teorema de la divergencia para calcular el flujo del campo vectorial

$$F(x, y, z) = (e^z \sin(y) + xy^2z) \hat{i} + (e^x \cos(z) + x^2yz) \hat{j} + (x^2 e^y) \hat{k},$$

sobre el manto del cuarto de cilindro de radio π y altura π de la Figura 1, con la normal orientada hacia el exterior.

- P3.** Considere el campo

$$F = \frac{1}{x^2 + y^2} \left[(x - y \sqrt{x^2 + y^2} \arctan(z^2)) \hat{i} + (y + x \sqrt{x^2 + y^2} \arctan(z^2)) \hat{j} + z(x^2 + y^2) \hat{k} \right]$$

- a) Escriba F en coordenadas cilíndricas.
- b) Calcule $\nabla \cdot F$.
- c) Calcule el flujo de F a través de la superficie de cualquier esfera de radio $R > 0$, orientada según la normal interior a esta, que no interseque al eje OZ .

- P4.** Considere el campo vectorial

$$F(x, y, z) = (3x^2y - 3z + e^x \sin(z)) \hat{i} + x^2 \hat{j} + (e^x \cos(z) - 3z) \hat{k}.$$

- a) Calcule $\nabla \times F$.
- b) Considere la curva Γ parametrizada según,

$$\Gamma : \sigma(t) = (\cos(t), \sin(t), \cos(t)) \quad t \in [0, 2\pi].$$

Calcule,

$$\oint_{\Gamma} F \cdot d\vec{r}.$$

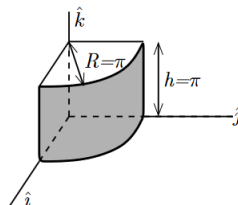


Figura 1

■ Para un sistema de coordenadas curvilíneas $\vec{r} = (u, v, w)$ se tiene que $h_u = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial u}\|$, $h_v = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial v}\|$ y $h_w = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial w}\|$.

■ $\hat{u} = \frac{1}{h_u} \frac{\partial \vec{r}}{\partial u}$ y de forma análoga se define \hat{v} y \hat{w} .

■ $\nabla \cdot F = \frac{1}{h_u h_v h_w} \left(\frac{\partial}{\partial u} [F_u h_v h_w] + \frac{\partial}{\partial v} [h_u F_v h_w] + \frac{\partial}{\partial w} [h_u h_v F_w] \right)$

■ $\nabla \times F = \frac{1}{h_u h_v h_w} \begin{vmatrix} h_u \hat{u} & h_v \hat{v} & h_w \hat{w} \\ \frac{\partial}{\partial u} & \frac{\partial}{\partial v} & \frac{\partial}{\partial w} \\ F_u h_u & F_v h_v & F_w h_w \end{vmatrix}$

■ Cilíndricas: $\vec{r}(\rho, \theta, z) = (\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, z)$, $h_\rho = h_z = 1$ y $h_\theta = \rho$.

■ Esféricas: $\vec{r}(r, \varphi, \theta) = (r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi)$, $h_r = 1$, $h_\varphi = r$ y $h_\theta = r \sin \varphi$.

■ **(Integral de flujo)** Sea S una superficie regular orientable,

$$\int_S F \cdot d\vec{A} = \int_D F(\vec{r}(u, v)) \cdot \left[\frac{\partial \vec{r}}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}(u, v) \right] dudv,$$

donde $\vec{r}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ es una parametrización regular de S compatible con la orientación.

■ $dV = |(\frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}) \cdot (\frac{\partial \vec{r}}{\partial w})| dudvdw$.

■ **(Integral de trabajo o línea)** Sea Γ una curva simple y regular,

$$\int_\Gamma F \cdot d\vec{r} = \int_a^b F(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}(t) dt,$$

donde $\vec{r}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ es una parametrización regular de Γ .

■ **(Teorema de Gauss)** Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ abierto, acotado y cuya frontera $\partial\Omega$ es una superficie regular por pedazos orientada según la normal exterior. Sea F campo \mathcal{C}^1 . Entonces,

$$\int_{\partial\Omega} F \cdot d\vec{A} = \int_\Omega (\nabla \cdot F) dV.$$

■ **(Teorema de Stokes)** Sea $S \subset \mathbb{R}^3$ una superficie orientable y regular por pedazos, cuyo borde ∂S es una curva cerrada, simple y regular por pedazos. Sea también F un campo \mathcal{C}^1 . Entonces,

$$\int_{\partial S} F \cdot d\vec{r} = \int_S (\nabla \times F) \cdot d\vec{A}.$$