

ParTE Auxiliar #7. Lineal

1) a) En efecto, sean $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$; $B = \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$

y sea $\lambda \in \mathbb{R}$:

$$(A + \lambda B) = \begin{pmatrix} a + \lambda e & b + \lambda f \\ c + \lambda g & d + \lambda h \end{pmatrix}, \text{ Luego:}$$

$$T(A + \lambda B) := (a + \lambda e + b + \lambda f + c + \lambda g) + (a + \lambda e - (c + \lambda g))x + (b + \lambda f + c + \lambda g + d + \lambda h)x^2$$

$$= [a + b + c + (a - d)x + (b + c + d)x^2] + \lambda [(e + f + g) + (e - g)x + (f + g + h)x^2]$$

$$= T(A) + \lambda T(B) \quad \text{con lo que } T \text{ es lineal //}$$

b) $\text{Ker}(T)$: sea $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \text{Ker}(T)$:

$$T \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = 0 (= 0 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2)$$

$$(a + b + c) + (a - d) \cdot x + (b + c + d) \cdot x^2$$

Aplicamos criterio de igualdad de polinomios (monomio a monomio)

$$\left. \begin{array}{l} a + b + c = 0 \\ a - d = 0 \\ b + c + d = 0 \end{array} \right\} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix}$$

system matrix kernel: 0

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} b + c + d = 0 \\ a - d = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} a = d \\ b = -c - d \end{array}$$

$$\Rightarrow M \in \text{Ker}(T) \Rightarrow M = \begin{pmatrix} d & -c - d \\ c & d \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M \in \left\langle \left\{ \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle$$

Veamos que este conjunto es base del $\ker(T)$.
 Ya vimos que es generador, falta ver que es l.i. En efecto, sean $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$ tales que:

$$\lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1 & -\lambda_1 - \lambda_2 \\ \lambda_2 & \lambda_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 0 \end{matrix} //$$

Con ello $\left\{ \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ es la base buscada.

$\text{Im}(T)$. Sea $p(x) = \alpha x^2 + \epsilon x + \delta \in \text{Im}(T)$

Queremos ver qué valores pueden tomar α, ϵ, δ .

Para esto si encontramos la matriz representante de T de la base canónica de $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ a la base canónica de $\mathbb{P}_2(\mathbb{R})$ bastaría resolver el sistema

$$M \cdot x = \begin{pmatrix} \alpha \\ \epsilon \\ \delta \end{pmatrix} \quad * \text{ ¿por qué quiero la de las bases canónicas?}$$

Para esto, necesitamos recordar:

La matriz representante entre bases canónicas de una T.L. es "fácil" de encontrar (si conozco T explícitamente).

Esto pues si escribimos "vectorialmente" (i.e., en \mathbb{R}^n) la acción de T :

$$M \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+b+c \\ a-d \\ b+c+d \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Entonces: $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow$ Que, si se dm cuenta, es la matriz que ocupamos para el sist. homogéneo que resolvimos al buscar el \ker . \therefore

M es la matriz representante de T para las bases canónicas.

Luego, resolvamos el sistema antes mencionado:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & | & \alpha \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & \varepsilon \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & \beta \end{pmatrix} \begin{matrix} \rightarrow \Delta \\ \rightarrow x \\ \rightarrow x^2 \end{matrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & | & \alpha - \varepsilon \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & \varepsilon \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & \beta \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & | & \alpha - \varepsilon \\ 1 & 0 & 0 & -1 & | & \varepsilon \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & \beta - \alpha + \varepsilon \end{pmatrix} \rightarrow \text{Estamos buscando valores para que este sist. tenga solución.}$$

$$\Rightarrow \beta - \alpha + \varepsilon = 0 \Rightarrow \alpha = \beta + \varepsilon.$$

Luego $p(x)$ es de la forma:

$$(\beta + \varepsilon) + \varepsilon x + \beta x^2 = \beta(x^2 + 1) + \varepsilon(x + 1)$$

$$\Rightarrow \{x^2 + 1, x + 1\} \text{ genera } \text{Im}(T)$$

$$\text{y por TNI: } \dim(\text{Im}(T)) = 4 - 2 = 2$$

$\leftarrow \dim(\text{Max}) \quad \leftarrow \dim(\text{Ker}(T))$

Luego $\{x^2 + 1, x + 1\}$ es base de $\text{Im}(T)$.

NOTA IMPORTANTE: en general puede ser que al buscar bases para $\text{Im}(T)$ y $\text{Ker}(T)$ las que obtengamos son bases de espacios en \mathbb{R}^n (de la representación "vectorial" de sus elementos verdaderos).

Recomiendo **SIEMPRE** que: $\alpha + \beta x + (\alpha + \beta)x^2$

- $\text{Ker}(T) \subseteq$ espacio de salida
- $\text{Im}(T) \subseteq$ espacio de llegada.

Por lo que sus bases deben ser elementos en dichos espacios **SIEMPRE**.

Otra forma es buscar el generado por

$$\left\{ T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, T \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, T \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$1+x \quad 1+x^2 \quad 1+x^2 \quad -x+x^2$

y tomar una base de ese espacio.

c) Sea $p(x) = ax^2 + bx + c$. $\mathcal{B} = \{1+x, 1-x, x^2\}$

Queremos escribirlo en coordenadas \mathcal{B} , es decir

Encontrar $\alpha, \epsilon, \beta \in \mathbb{R}$ tal que

$$p(x) = \alpha(1+x) + \epsilon(1-x) + \beta(x^2)$$

y en ese uso: $[p(x)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \epsilon \\ \beta \end{pmatrix}$ \rightarrow Notación.

Entonces desarrollemos esta escritura de $p(x)$ y comparemos igualdad monomio a monomio:

$$p(x) = \beta \cdot x^2 + (\alpha + \epsilon)x + (\alpha - \epsilon) \cdot 1$$

$$\begin{matrix} \parallel \\ \parallel \end{matrix} \quad ax^2 + bx + c \quad \rightarrow \quad \left. \begin{matrix} \beta = a \\ \alpha + \epsilon = b \\ \alpha - \epsilon = c \end{matrix} \right\} \begin{matrix} \text{Sistema} \\ \text{Lineal :D} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} \alpha & \epsilon & \beta \\ \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 1 & 0 & b \\ 1 & -1 & 0 & c \end{array} \right) & \rightarrow & \begin{matrix} \alpha & \epsilon & \beta \\ \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 1 & a \\ 1 & 1 & 0 & b \\ 2 & 0 & 0 & b+c \end{array} \right) \end{matrix} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} \text{i)} & \beta = a \\ \text{ii)} & \alpha + \epsilon = b \\ \text{iii)} & 2\alpha = b + c \Rightarrow \alpha = \frac{b+c}{2} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \frac{b+c}{2} + \epsilon = b \Rightarrow \epsilon = \frac{b-c}{2}$$

$$\Rightarrow [ax^2 + bx + c]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \frac{b+c}{2} \\ \frac{b-c}{2} \\ a \end{pmatrix} \rightarrow \text{Escritura en} \\ \text{Coordenadas } \mathcal{B}$$

d) Misma idea anterior. Sea $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_{\mathbb{R}}$.

Quemos encontrar: $\alpha, \beta, \epsilon, \sigma \in \mathbb{R}$ tp:

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \epsilon \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \sigma \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \alpha + \beta & \beta + \epsilon + \sigma \\ \sigma & \epsilon \end{pmatrix} \quad \text{Es decir, tenemos que:}$$

$$\begin{cases} \alpha + \beta = a \\ \beta + \epsilon + \sigma = b \\ \sigma = c \\ \epsilon = d \end{cases} \Rightarrow \begin{matrix} \text{sistema} \\ \text{lineal} \end{matrix} \Rightarrow \begin{matrix} \alpha & \beta & \epsilon & \sigma \\ \hline 1 & 1 & 0 & 0 & | & a \\ 0 & 1 & 1 & 1 & | & b \\ 0 & 0 & 0 & 1 & | & c \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & d \end{matrix} \rightarrow \text{"escalonado"}$$

$\Rightarrow \begin{matrix} \epsilon = d \\ \sigma = c \end{matrix} ; b = \beta + \epsilon + \sigma = \beta + d + c$

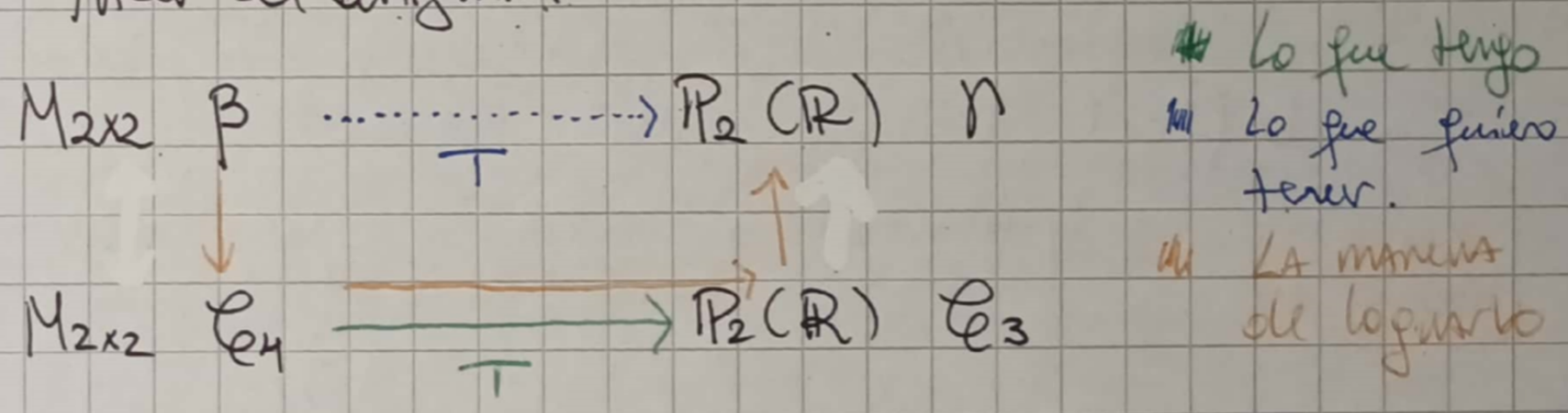
$\Rightarrow \beta = b - d - c$

$\alpha = a - \beta = a - b + c + d$

$$\Rightarrow \left[\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \right]_{\beta} = \begin{pmatrix} a - b + c + d \\ b - c - d \\ d \\ c \end{pmatrix}$$

e) Para calcular (en general) una matriz representante "complicada" hay una receta.

1.- Hacer el diagrama:



- Idea: hacer el trabajo de la flecha AZUL (pasar por T de β a \mathcal{N}) en 3 pasos
- (1) Pasar de β a \mathcal{C}_4 (base canónica de $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$).
 - (2) Pasar por T de \mathcal{C}_4 a \mathcal{C}_3 (base canónica de $P_2(\mathbb{R})$).
 - (3) Pasar de \mathcal{C}_3 a \mathcal{N} .

Notemos que (2) ya está cubierto, y que (3) está más o menos cubierto, pues:

por (1) ya sabemos pasar de γ a \mathbb{C}_3 .

FALTA encontrar la representación matricial:

Sabemos que:

$$[ax^2 + bx + c]_{\gamma} = \begin{pmatrix} \frac{b+c}{2} \rightarrow (1+x) \\ \frac{b-c}{2} \rightarrow (1-x) \\ a \rightarrow x^2 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Nota importante: La matriz de pasaje de una base CANÓNICA a una base CUALQUIERA del mismo espacio es fácil de encontrar.

La matriz está dada por:

$$M_1 = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 \\ 1/2 & -1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{también se basta en encontrar descomposiciones y escribir matrices con vect. por columna.}$$

Para (1), tenemos como hacer el inverso, entonces la idea sería:

- 1.1 encontrar matriz de paso de \mathbb{C}_M a β
- 1.2 invertirla.

Por eso, pasarse de base cualquier a canónica es **difícil** (tiene más pasos)

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}_{\beta} = \begin{pmatrix} a-b+c+d \\ b-c-d \\ d \\ c \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ PARA pasar de } \mathbb{C}_M \text{ a } \beta$$

$$\Rightarrow M_2^{-1} \text{ PARA de } \beta \text{ a } \mathbb{C}_M$$

Luego podemos expresar la matriz buscada como un producto matricial mediante:

$$M_{\beta\beta}(T) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1}$$

$\begin{array}{cccc} | & \textcircled{3} & | & | & \textcircled{2} & | & | & \textcircled{1} & | \end{array}$

f) Para la otra forma de encontrar la matriz representante la idea es:

- ① Calcular $Tb \quad \forall b \in \beta \rightarrow$ var del espacio salida.
- ② Expresar dichos Tb a base $\gamma \rightarrow$ base del esp. de llegada.
- ③ Escribir como **Matriz de vectores por columna.**

① $T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 1+x$; $T \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 2+x+x^2$

$T \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 1-x+2x^2$; $T \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = 2+2x^2$

② $1+x = 1 \cdot (1+x) + 0(1-x) + 0 \cdot x^2 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$2+x+x^2 = \frac{3}{2}(1+x) + \frac{1}{2}(1-x) + 1x^2 \rightarrow \begin{pmatrix} 3/2 \\ 1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$

$1-x+2x^2 = 0(1+x) + 1(1-x) + 2 \cdot x^2 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

$2+2x = 1(1+x) + 1(1-x) + 2 \cdot x^2 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

③ $\rightarrow M_{\beta\beta}(T) = \begin{pmatrix} 1 & 3/2 & 0 & 1 \\ 0 & 1/2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

P2] Sea $B = \{b_1, b_2, b_3\} \rightarrow |B| = 3$ por ser
base de \mathbb{R}^3 .

tenemos que

$$Tb_1 \in \langle b_1 \rangle ; Tb_2 \in \langle b_2 \rangle ; Tb_3 \in \langle b_3 \rangle$$

esto es $\exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$

$$Tb_1 = \lambda_1 \cdot b_1 ; Tb_2 = \lambda_2 \cdot b_2 ; Tb_3 = \lambda_3 \cdot b_3$$

Esto por def de vivir en el generado

Luego sea $b \in \mathbb{R}^3$: $b = \alpha b_1 + \beta b_2 + \gamma b_3$

tenemos que : $[b]_B = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$

$$y : Tb = T(\alpha b_1 + \beta b_2 + \gamma b_3) = \alpha Tb_1 + \beta Tb_2 + \gamma Tb_3$$

$$= \alpha \lambda_1 b_1 + \beta \lambda_2 b_2 + \gamma \lambda_3 b_3$$

$$\Rightarrow [Tb]_B = \begin{pmatrix} \alpha \lambda_1 \\ \beta \lambda_2 \\ \gamma \lambda_3 \end{pmatrix}$$

Es decir, $M_{BB}(T)$ es
una matriz que puede
por fila al un λ_i en la
por la i ésima.

$\Rightarrow M_{BB}(T)$ es diagonal

$$\Rightarrow M_{BB}(T) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$$

73) a) Tenemos que

Rango (A) = Máximo de filas o columnas l.i. de A.

Luego, tenemos que si $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -29 & 8 & 30 & 19 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

si o si Rango (A) ≤ 2 . (y ≥ 1 claramente).

Luego basta ver si tiene 2 columnas l.i.

En efecto: 1^a y 4^a son l.i.

Luego Rango (A) = 2

* nota: con esto Rango (A) = Rango (A^T). $\forall A$.

b) 2 momentos de verlo:

• Escoger 2 columnas l.i. de A (pues $\text{Im}(A)$ siempre es el generado por las columnas de su representante).

• Notar que $\text{Im}(A) = \mathbb{R}^2$ y tomar cualquier base de \mathbb{R}^2 .